

1.9.3. Уравнения геодезических линий внешней и внутренней сторон λ_{m+n} -вакуума

Поочередно подставляя интервал $ds^{(-)}$ из метрики (1.9.6) и интервал $ds^{(+)}$ из метрики (1.9.8) в функционал (1.8.2), вариационным методом подобно (1.8.2) – (1.8.10) найдем уравнения геодезических линий:

1) для *внешней* стороны исследуемого участка λ_{m+n} -вакуума:

$$\frac{d^2 x^\lambda}{ds^{(-)2}} = -\Gamma_{ik}^{\lambda(-)} \frac{dx^i}{ds^{(-)}} \frac{dx^k}{ds^{(-)}}, \quad (1.9.20)$$

где

$$\Gamma_{ik}^{\lambda(-)} = \frac{1}{2} g^{(-)\lambda\mu} \left(\frac{\partial g_{\mu k}^{(-)}}{\partial x^i} + \frac{\partial g_{i\mu}^{(-)}}{\partial x^k} - \frac{\partial g_{ik}^{(-)}}{\partial x^\mu} \right). \quad (1.9.21)$$

2) для *внутренней* стороны того же участка λ_{m+n} -вакуума:

$$\frac{d^2 x^\lambda}{ds^{(+2}} = -\Gamma_{ik}^{\lambda(+)} \frac{dx^i}{ds^{(+)}} \frac{dx^k}{ds^{(+)}} , \quad (1.9.22)$$

где

$$\Gamma_{ik}^{\lambda(+)} = \frac{1}{2} g^{(+)\lambda\mu} \left(\frac{\partial g_{\mu k}^{(+)}}{\partial x^i} + \frac{\partial g_{i\mu}^{(+)}}{\partial x^k} - \frac{\partial g_{ik}^{(+)}}{\partial x^\mu} \right). \quad (1.9.23)$$

Ввиду «исходной» взаимной перпендикулярности интервалов $ds^{(-)}$ и $ds^{(+)}$ (см. п. 1.9.2) сопряженные геодезические линии соответственно *внешней* и *внутренней* сторон исследуемого участка λ_{m+n} -вакуума так же оказываются взаимно перпендикулярными. При этом уравнение геодезических линий исследуемого участка λ_{m+n} -вакуума как целостного образования можно записать в усредненном виде:

$$\frac{d^2 x^\lambda}{ds^2} = -\frac{1}{2} \left(\Gamma_{ik}^{\lambda(-)} + i\Gamma_{ik}^{\lambda(+)} \right) \frac{dx^i}{ds} \frac{dx^k}{ds}, \quad (1.9.24)$$

где присутствие мнимой единицы i указывает, с одной стороны, на взаимную перпендикулярность сопряженных геодезических линий соответственно *внешней* и *внутренней* сторон исследуемого участка $\lambda_{m:n}$ -вакуума, а с другой стороны на скручиваемость этих линий в «жгуты» вокруг средней линии «тока» $\lambda_{m:n}$ -вакуумной протяженности.

При более детальном рассмотрении, согласно (1.9.12), необходимо рассмотреть вариации системы следующих функционалов

$$\begin{aligned} \delta \mathcal{D}' &= \delta [ds'] = \delta \{ \mu_1 ds^{(-)'} + \mu_2 ds^{(+)' } \} = \mu_1 \delta [ds^{(-)'}] + \mu_2 \delta [ds^{(+)' }] = 0, \\ \delta \mathcal{D}'' &= \delta [ds''] = \delta \{ \mu_1 ds^{(-)''} + \mu_2 ds^{(+)''} \} = \mu_1 \delta [ds^{(-)''}] + \mu_2 \delta [ds^{(+)''}] = 0. \end{aligned} \quad (1.9.25)$$

В этом случае динамическая задача распадается на рассмотрение системы из четырех взаимосвязанных функционалов:

$$1). \quad \delta \mathcal{D}^{(-)'} = \mu_1 \delta [ds^{(-)'}] = 0, \quad \text{I} \quad (1.9.26)$$

$$2). \quad \delta \mathcal{D}^{(+)' } = \mu_2 \delta [ds^{(+)' }] = 0 \quad \text{H} \quad (1.9.27)$$

– для *личины* внешней и *личины* внутренней сторон исследуемого участка $\lambda_{m:n}$ -вакуума.

$$3). \quad \delta \mathcal{D}^{(-)''} = \mu_1 \delta [ds^{(-)''}] = 0, \quad \text{V} \quad (1.9.28)$$

$$4). \quad \delta \mathcal{D}^{(+)''} = \mu_2 \delta [ds^{(+)''}] = 0 \quad \text{H}' \quad (1.9.29)$$

– для *изнанки* внешней и *изнанки* внутренней сторон того же участка $\lambda_{m:n}$ -вакуума.

В этом случае усредненное уравнение геодезических линий исследуемого участка $\lambda_{m:n}$ -вакуума как целостного образования должно иметь вид:

$$\frac{d^2 x^\lambda}{ds^2} = -\frac{1}{2} \left\{ \left(\rho_1 \Delta_{ik}^{\lambda (+)} + \rho_2 \Delta_{ik}^{\lambda (-)} \right) \times \left(\rho_1 \Delta_{ik}^{*\lambda (+)} + \rho_2 \Delta_{ik}^{*\lambda (-)} \right) \right\} \frac{dx^i}{ds} \frac{dx^k}{ds}, \quad (1.9.30)$$

Алгебра сигнатур

где $\Delta_{ik}^{\lambda(+)} \Delta_{ik}^{*\lambda(+)} = \Gamma_{ik}^{\lambda(+)}; \quad \Delta_{ik}^{\lambda(-)} \Delta_{ik}^{*\lambda(-)} = \Gamma_{ik}^{\lambda(-)}, \quad (1.9.31)$

сводящийся к уравнению (1.9.24).